

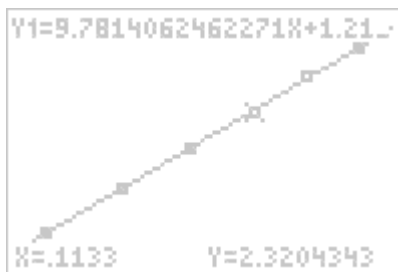
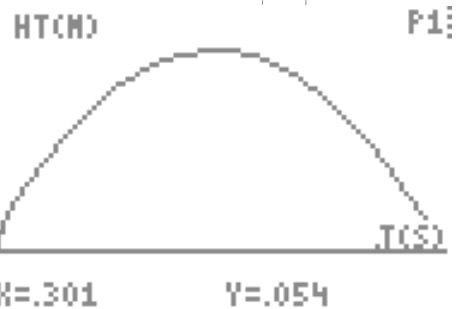
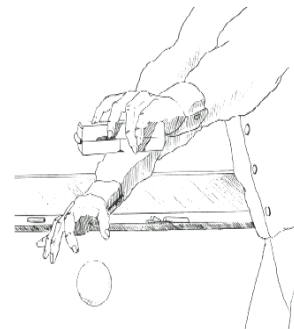
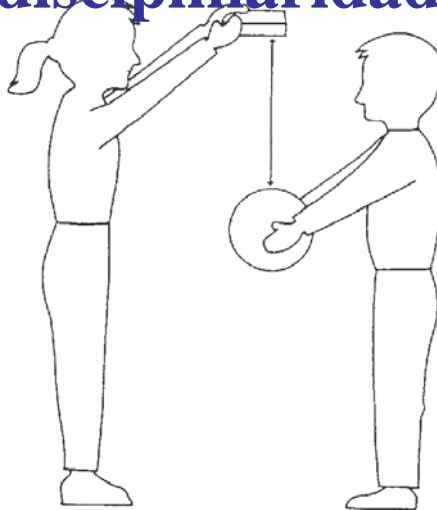
Modelação na Taxa de Variação

L1	L2	L3	1
.037	.05	1.5675	
.0652	.1	1.8493	
.0906	.15	2.0921	
.1133	.2	2.3204	
.1333	.25	2.5251	
.153	.3	2.7084	

L1(1) = .036			



E interdisciplinaridade Matemática/Física



Abel Eça – E. S. Amares
 Raul Aparício – E. S. Ermesinde

Caro colega, nos novos programas do ensino secundário não é difícil encontrar referências, directas ou indirectas, à interdisciplinaridade Matemática/Física.

Por exemplo, o programa de matemática B afirma que :

“Do mesmo modo, para um móvel que não se desloque a velocidade constante mas com aceleração constante (tal como a queda de um objecto sob influência da gravidade e ignorando a resistência do ar) o estudante deve encontrar, como modelo matemático apropriado, a função quadrática. Os estudantes devem compreender o significado de uma velocidade negativa. O sensor de movimento permite boas experimentações para estas situações.”

No programa de matemática A é referida por diversas vezes a necessidade e a vantagem da interdisciplinaridade com diferentes disciplinas, não sendo normal não se fazer com a disciplina de Física. No programa de 11º ano de matemática A é referido o tratamento da taxa de variação média e apontada a metodologia a seguir, e no mesmo ano lectivo o programa de Física refere diversas experiências a tratar obrigatoriamente, entre as quais se encontra uma referente à queda livre e outra relativa ao lançamento de uma bola de basquetebol.

Neste contexto propomos-lhe uma exploração das seguintes actividades.

Queda livre

Dizemos que um objecto está em queda livre quando a única força que age sobre ele é a força gravitacional da terra.

Quando o objecto em queda livre está perto da superfície da terra, a força gravitacional é quase constante. Como resultado, um objecto em queda livre cai a uma aceleração constante. Esta aceleração normalmente é representada por o símbolo g .

Nesta experiência, terá a vantagem de usar um cronómetro muito preciso chamado Photogate , que não é mais do que uma célula fotoeléctrica.



O Photogate tem uma fonte de luz infravermelha que o atravessa de um lado ao outro. Sempre que colocar um corpo opaco, esta luz é bloqueada. Deixa-se cair uma régua de plástico transparente com barras pretas uniformemente espaçadas (*picket fence*). Quando a régua atravessar o Photogate, o CBL

medirá o tempo de um bloqueio provocado pelas barras pretas. Esta medição acabará quando as oito barras atravessarem o Photogate. Com esta medição de tempo, o programa calculará a posição, a velocidade e a aceleração para este movimento e os respectivos gráficos serão exibidos.



OBJECTIVOS

Obter experimentalmente o valor da aceleração de gravidade.

Estudar a função quadrática e a taxa de variação.

MATERIAIS

CBL 2 (ou LabPro)

Photogate

Calculadora gráfica TI84 Plus (ou TI83 Plus)

Régua com barras (Picket Fence)

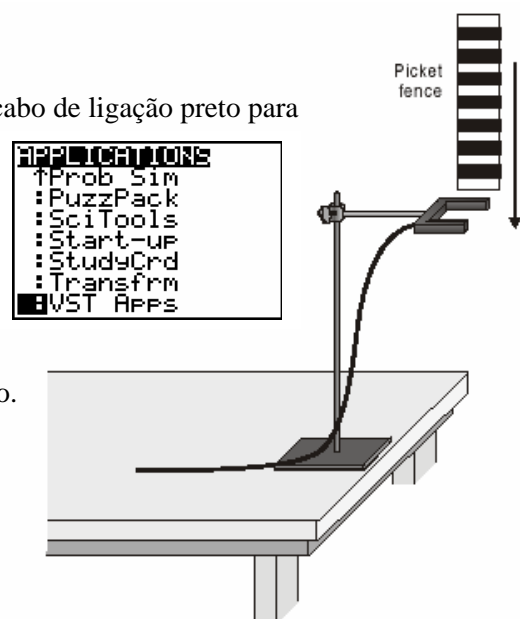
Aplicação VST Apps (pode obter em <http://www.vernier.com/calc/software/vstapps.html>)

PERGUNTAS PRELIMINARES

1. Analise a sua régua. A distância do início de uma barra preta ao início de outra é de 5cm.
Que informação adicional precisará para determinar a velocidade da régua?
2. Se um objecto se move com aceleração constante, qual é a forma de seu gráfico de velocidade-tempo?
3. Considera que a velocidade inicial de um objecto tem que ver com sua aceleração?

PROCEDIMENTO

1. Coloque o Photogate tal como é mostrado na figura 1.
2. Ligue o Photogate ao canal DIG/SONIC do CBL 2. Use o cabo de ligação preto para ligar o CBL à Calculadora.
3. Ligue a calculadora e inicie a aplicação VST Apps.
Selecione a opção DATAGATE
Prima CLEAR para reiniciar o programa.
4. Configure a calculadora para cronometragem de movimento.
 - a. selecione SETUP
 - b. Selecione MOTION da PHOTOGATE MODES.
 - c. Selecione VERNIER PICKET FENCE .
 - d. Selecione OK



5. Seleccione START .

6. Espere até ouvir o bip do CBL. Segure o topo da régua e passe-a pelo Photogate, e deixe-a cair na vertical. Surge na calculadora a informação de que os dados estão a ser transferidos. Se esta informação se mantiver por mais do que cerca de 5 segundos prima a tecla STO para que a transferência seja concluída.

7. Prima **ENTER** para ver o gráfico distância-tempo.

Prima **ENTER** para voltar ao Menu Select Graph

8. Mova o cursor para VELOCITY e prima **ENTER** para ver o gráfico velocidade tempo.

O declive de um gráfico tempo velocidade é uma medida de aceleração. Se o gráfico de velocidade é aproximadamente uma linha de declive constante, a aceleração é constante.

a. Prima **ENTER**

b. Seleccione ANALYZE depois de voltar a MAIN SCREEN

c. Seleccione CURV FIT

d. Seleccione LINEAR (VELOCIDADE TEMPO)

e. Registe o declive da regressão linear

f. Prima **ENTER** para ver a recta de regressão

g. Para voltar ao menu principal, prima **ENTER**, e então seleccione RETURN.

Se pretende abandonar o trabalho com as opções do software (VST Apps) e funcionar livremente com as listas e funções deve abandonar o programa seguindo as instruções de saída. Depois de obter a informação de que as listas L1, L2, L3 e L4 estão com dados de Tempo, Distância, Velocidade e Aceleração, respectivamente; deve pressionar **ENTER** sucessivamente e sair definitivamente da aplicação seleccionando QUIT.

Questões:

- 1) Descreva em palavras a forma do gráfico de distância tempo .
- 2) Descreva em palavras a forma do gráfico de velocidade tempo. Como o relaciona em relação ao gráfico de distância / tempo?
- 3) Determine a taxa de média de variação por análise do gráfico de distância tempo. Interprete o seu significado.
- 4) Faça o mesmo para o segundo gráfico.
- 5) Encontre o valor da velocidade instantânea ao fim de um segundo utilizando o gráfico de velocidade / tempo. Que representa?

- 6) a) Pela análise do gráfico distância / tempo é pertinente questionarmo-nos sobre o modo como variou a velocidade, isto é se a velocidade se manteve (à mesma taxa). Com a calculadora gráfica teste uma conjectura para explicar tal situação e explique o que representa tal taxa no contexto da situação real e no contexto geométrico.
- b) Pretendemos agora saber qual foi a velocidade no instante **0.1133** . Trata-se de calcular a taxa instantânea de variação ou mais simplesmente a taxa de variação nesse instante explicando o que representa tal taxa no contexto da situação real e no contexto geométrico.

.Indicações para a resolução da questão seis

a) Depois de fazer a experiência ou passar os dados para a calculadora pode procurar uma função modelo para a distância percorrida.

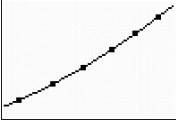
Recorde que em L1 estão registados os valores de tempo, em L2 de distância (cumulativa entre o início de uma barra e o início da barra seguinte), em L3 de velocidade e em L4 de aceleração.

L1	L2	L3	1
.036	.05	1.5675	
.0652	.1	1.8493	
.0906	.15	2.0921	
.1133	.2	2.3204	
.1339	.25	2.5281	
.153	.3	2.7084	

L1(x) = .036

STAT 1

STAT) 5 2nd 1 , 2nd 2
 , VARS) 1 1 ENTER



P1ot1 P1ot2 P1ot3

Y1=4.9000444596

019X^2+1.2097248

344565X+1.634046

39789E-4

Y2=

Y3=

Y4=

De seguida vamos utilizar o espaço das listas com os dados recolhidos, pelo que pode ser do interesse do utilizador guardar as listas iniciais antes de as apagar.

Como exemplo mostra-se como se pode gravar a lista L1, com o nome T.

Em primeiro lugar deve voltar à janela inicial da calculadora.

De seguida:

2nd STAT 1 STO> 2nd STAT

) ALPHA APPS ALPHA 4 ENTER

Introduza em L1 (lista 1), valores de tempo tempos começando em .03 até .15 com um incremento de .03, com o objectivo de vir a determinar a taxa média de variação.

STAT 1 . 0 3 ENTER . 0 6 ENTER etc...

Calcule as imagens dos objectos em lista 1 através da função modelo. Se está com o cursor no 1º elemento da lista 1, faça:

) ^ VARS) 1 1 (2nd

1) ENTER

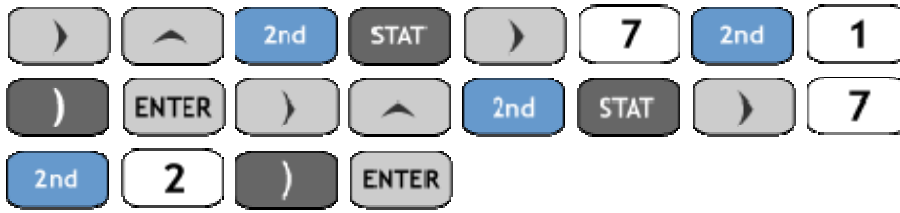
L1	L2	L3	2
.03	.04037		
.06	.09039		
.09	.14073		
.12	.21589		
.15	.29187		

L2(x) = .0408651896...

Calcule as diferenças entre os valores de posição e coloque-as na lista 4

Repita o processo para calcular a diferença entre os tempos.

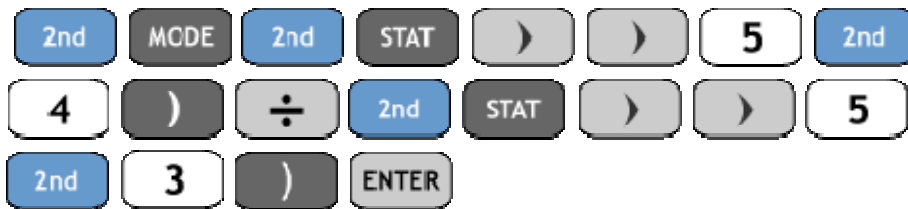
Obtém assim nas listas 3 e 4 as diferenças.



L2	L3	L4	4
.04087	.03	.07174	
.09039	.03	.05834	
.14873	.03	.06716	
.21589	.03	.07598	
.29187			

L4(1)=.0495218650...			

Dividindo a soma dos valores da lista 4 pela soma dos da lista 3 deverá obter a taxa média de variação, que no contexto da situação é a velocidade média nas 15 primeiras centésimas de segundo.



sum(L4)/sum(L3)
2.091732837
█

Tendo em conta o enunciado na questão 6, pode ter interesse analisar a taxa média de variação nos sucessivos intervalos de tempo. Para tal pode ser construída uma nova lista (lista 5) que resulta dos correspondentes quocientes dos valores da lista 4 pelos da lista 3



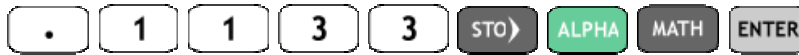
L3	L4	L5	5
.03	.04952	1.65072	
.03	.05834	1.9447	
.03	.06716	2.2387	
.03	.07598	2.5327	

L5(1)=1.650728835...			

Geometricamente a taxa média de variação em cada um dos intervalos de tempo que se possa considerar é o declive da recta (secante) que passa pelos pontos de coordenadas $(L1(i), L1(i+n))$ e $(L2(i), L2(i+n))$, com i e n a variarem em intervalos de números naturais óbvios. Se $n = 1$, e i variar de 1 a 4, estes valores são os que constam na lista 5.

b) Pretendemos agora calcular a velocidade ao fim de 0.1133 segundos.

Trata-se de calcular a taxa de variação no ponto 0.1133. Começemos por colocar o valor 0,1133 na posição de memória A, a fim de simplificar futuramente a sua utilização.



Introduzir na lista 1, valores tendentes para zero iniciando em 0.03, por exemplo

L1	L2	L3	1
.03	-----	-----	
.01			
.005			
.002			
5E-4			
1E-5			

L1(?)=			

Adicionar em L2, o valor .01133 (em A) aos elementos de L1



L1	L2	L3	2
.03	-----	-----	
.01			
.005			
.002			
5E-4			
1E-5			

L2 = L1 + A			

L1	L2	L3	2
.03	.1433	-----	
.01	.1233		
.005	.1183		
.002	.1153		
5E-4	.1138		
1E-5	.11331		

L2(?) = .1433			

Calcular as imagens de L2



L1	L2	L3	3
.03	.1433	-----	
.01	.1233		
.005	.1183		
.002	.1153		
5E-4	.1138		
1E-5	.11331		

L3 = Y1(L2)			

L1	L2	L3	3
.03	.1433	.27414	
.01	.1233	.22382	
.005	.1183	.21185	
.002	.1153	.20479	
5E-4	.1138	.20129	
1E-5	.11331	.20015	

L3(?) = .2741388473...			

Cálculo de $Y_1(L2) - Y_1(.1133)$, ou seja, os acréscimos na variável y.



L2	L3	L4	4
.1433	.27414	-----	
.1233	.22382		
.1183	.21185		
.1153	.20479		
.1138	.20129		
.11331	.20015		

L4 = L3 - Y1(A)			

L2	L3	L4	4
.1433	.27414	.07401	
.1233	.22382	.02369	
.1183	.21185	.01172	
.1153	.20479	.00466	
.1138	.20129	.00116	
.11331	.20015	2.3E-5	

L4(?) = .0740122872...			

Cálculo de $(Y_1(A+h) - Y_1(A))/h$

Dividir os valores da lista 4 pelos da lista 1

L3	L4	L5	5
.27414	.07401	0.2700	
.22382	.02369	2.3691	
.21185	.01172	2.3446	
.20479	.00466	2.3299	
.20129	.00116	2.3225	
.20015	2.3E-5	2.3201	

L5(?) = 2.467076242...			



Podemos observar que à medida que h tende para zero, a TMV tende para um valor muito próximo de 2.32

Nada mais fizemos que considerar intervalos sucessivos cada vez mais pequenos e próximos de 0.1133 e calcular a taxa média de variação nesses intervalos. Afinal determinamos o limite da taxa média de variação no $[0.1133, 0.1133 + h]$, quando h tende para zero.

Isto significa que estamos a considerar os declives das sucessivas secantes, cada vez mais próximas da recta tangente, e a observação da estabilização desses declives à volta de 2,32 permite-nos concluir qual é um valor razoável para o declive da recta tangente à curva em $x = 0.1133$

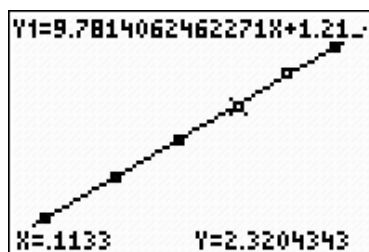
Podemos dizer que a taxa instantânea (limite das taxas médias quando h tende para zero) é a derivada da função no ponto $(0.1133, Y_1(0.1133))$

Vamos utilizar os valores recolhidos na experiência relativos à velocidade, e observar o valor da velocidade instantânea em 0,1133, que se espera seja muito próximo de 2,32.

Para tal, teremos de encontrar o modelo da função que relaciona o tempo e a velocidade.

L1	L2	L3	1	LinReg(ax+b) L1, L3, Y1	LinReg y=ax+b a=9.781406246 b=1.212200967	Plot2 Plot3 Y1=9.7814062462 271X+1.212200967 39 Y2= Y3= Y4= Y5=
.036	.05	1.5675				
.0652	.1	1.8493				
.0906	.15	2.0921				
.1133	.2	2.3204				
.1339	.25	2.5261				
.153	.3	2.7084				

L1(1) = .036						



A convicção é realmente muito forte de que a velocidade instantânea em 0,1133 e o limite referido anteriormente são o mesmo, e em termos geométricos observamos que os declives das rectas tangentes ao gráfico da função tempo-distância são as velocidades instantâneas nesses momentos e imagens da função tempo-velocidade. Esta metodologia pode ser utilizada na relação entre a função tempo-velocidade e a função tempo-aceleração, esperando neste caso um valor de cerca de 9,8 para qualquer momento, o que pode ser previsível ao observarmos o declive da recta correspondente à função modelo anteriormente determinada.

De seguida, vamos utilizar outro tipo de experiência, que nos permite também obter a aceleração da gravidade e todo um trabalho análogo ao que foi aqui realizado.

Além de realizarmos uma experiência nova, vamos aproveitar para referir a possibilidade de um trabalho com observação das rectas secantes e tangente e não só com a observação numérica de declives e velocidade.

BOLA SALTITANTE

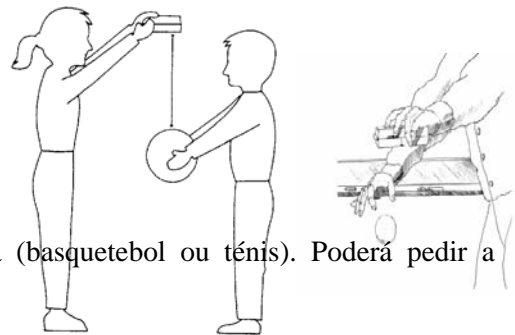
Função explorada: **Quadrática**

Conceitos da vida real tais como queda livre e objectos saltitantes, gravidade, e aceleração constante são exemplos de funções parabólicas. Esta actividade investiga os valores da altura, do tempo e do coeficiente A na equação quadrática, $Y = A(X - B)^2 + C$, que descreve o comportamento de uma bola saltitante.

Quando um objecto é largado, só actua sobre ele a gravidade (se desprezarmos a resistência do ar). Logo A depende da aceleração da gravidade, $-9,8m/s^2$.

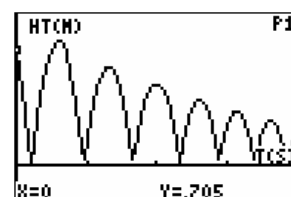
INSTRUÇÕES:

1. Para a realização desta actividade necessita de uma bola (basquetebol ou ténis). Poderá pedir a colaboração de uma pessoa para o auxiliar na experiência.
2. Corra o programa RANGER na calculadora (dentro da aplicação CBL/CBL).
3. No MAIN MENU escolha APPLICATIONS. Escolha METERS.
4. No menu APPLICATIONS escolha BALL BOUNCE. Aparecem no visor as seguintes instruções: "Se preferir separe o cabo do CBR (ou CBR2). Segure a bola a 0,5 metros do CBR conforme figura, **ENTER**".
5. Carregue em **ENTER** na calculadora.
6. Aparecem no visor as seguintes instruções: "Carregue em **TRIGGER** no CBR para começar. Repita se desejar, e em seguida ligue o cabo ao CBR e carregue em **ENTER**".

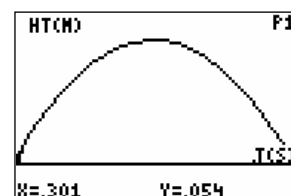


7. Uma pessoa segura a bola com os braços estendidos. A outra segura no CBR (podendo desligar o cabo se desejar, o que é mais cómodo).
8. Carregue em **TRIGGER** no CBR. Quando a luz verde começar a piscar, a segunda pessoa larga a bola, e afasta-se desta (se a bola se mover para o lado, manter o CBR sempre por cima da bola, mas com o cuidado de não alterar a distância do CBR ao solo).
9. Ouve-se um tinir enquanto os dados estão a ser recolhidos. No final, se desligou o CBR, ligue-o à calculadora e carregue em **ENTER**. Analise o traçado obtido. Se o traçado não for aceitável, repita a experiência carregando em **ENTER** e escolhendo a opção REPEAT SAMPLE no menu seguinte.

A recolha de dados faz-se para o tempo e a distância, mas o programa calcula também a velocidade e a aceleração. Observe que o BALL BOUNCE roda automaticamente o gráfico correspondente aos dados da distância (altura em relação ao solo).



10. Carregue em **ENTER** na calculadora. No PLOT MENU, escolher PLOT TOOLS, e depois SELECT DOMAIN. Queremos seleccionar o primeiro salto completo. Mova o cursor para a base do início do salto, e carregue em **ENTER**. Mova o cursor para a base do fim do mesmo salto, e carregue em **ENTER**. O traçado é redesenhado, focando um único salto.



11. Carregue em **ENTER** para regressar ao PLOT MENU. Escolha MAIN MENU. Escolha QUIT. Os valores obtidos para o tempo, distância, velocidade e aceleração são guardados em listas, L_1, L_2, L_3 e L_4 respectivamente.

```
L1=TIME
L2=DIST
L3=VEL
L4=ACCEL
Done
L1→LTIME
(.3010752499 .3...
L2→LDIST
```

Tendo em conta a possibilidade de voltar a utilizar estas listas de valores, e a necessidade de se irem apagando listas, podemos guardá-las com um procedimento análogo ao referido na experiência anterior.

Neste momento temos o registo de um salto completo da bola, que vamos modelar com uma função quadrática. Note que o valor do coeficiente do termo quadrático é aproximadamente (com menor rigor do que foi obtido a partir da experiência com o photogate) metade da aceleração de gravidade, agora obtido com sinal negativo.

QuadReg L1,L2,Y1	QuadReg y=ax ² +bx+c a=-4.780670082 b=6.710729974 c=-1.528309405	Plot2 Plot3 Y1=-4.780670081 8926X ² +6.710729 9736086X-1.5283 894051899 Y2= Y3= Y4=	
------------------	---	---	--

Estudemos agora a velocidade instantânea em 0,5. Vamos recorrer ao estudo dos declives das secantes que passam nos pontos de abcissas 0,5 e 0,5+h, sendo h valores pré-definidas e tendentes para zero.

Podemos colocar em Y2 uma expressão dos declives destas secantes.

Neste caso, x representa o valor dos acréscimos h. Nada tem que ver com o valor de x de Y1. O gráfico da função Y2 não tem interesse especial. Poderá retirar dele alguma informação?

```

Plot1 Plot2 Plot3
\Y1=-4.780670081
8926X^2+6.710729
9736086X+-1.5283
094051899
\Y2=(Y1(.5+X)-Y1
(.5))/X
\Y3=
    
```

É possível, com muita rapidez, o estudo numérico dos declives das secantes (também para a esquerda de 0.5) recorrendo a uma tabela. Os acréscimos podem ser facilmente refinados.

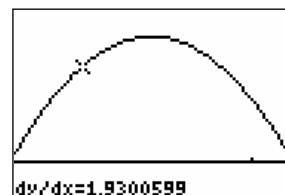
```

Plot1 Plot2 Plot3
8926X^2+6.710729
9736086X+-1.5283
094051899
\Y2=(Y1(.5+X)-Y1
(.5))/X
\Y3=(Y1(.5)-Y1(.
5-X))/X
    
```

TABLE SETUP				TABLE SETUP			
X	Y2	Y3	X	Y2	Y3		
TblStart=.1				TblStart=.01			
ΔTbl=.01				ΔTbl=.001			
Indent: Auto Ask				Indent: Auto Ask			
Depend: Auto Ask				Depend: Auto Ask			
.07	1.5954	2.2647	.007	1.8966	1.9635		
.06	1.6432	2.2169	.006	1.9014	1.9587		
.05	1.691	2.1691	.005	1.9062	1.954		
.04	1.7388	2.1213	.004	1.9109	1.9492		
.03	1.7866	2.0735	.003	1.9157	1.9444		
.02	1.8344	2.0257	.002	1.9205	1.9396		
.01	1.8823	1.9779	.001	1.9253	1.9348		
X=.01				X=.001			

Podemos constatar que os valores dos declives das sucessivas secantes estão a estabilizar à volta de 1,93, o que nos leva a concluir que a velocidade instantânea (declive da tangente) será um valor muito próximo de 1,93.

Vamos verificar este valor, quer recorrendo ao menu CALC, actuando sobre o modelo quadrático, quer recorrendo a um modelo obtido a partir dos dados reais da velocidade.



LinReg(ax+b) L1, L3,Y3	Plot1 Plot2 Plot3 \Y2=(Y1(.5+X)-Y1 (.5))/X \Y3=-9.589347482 2343X+6.73356384 85088 \Y4= \Y5=	Plot1 Plot2 Plot3 Off Type: Xlist:L1 Ylist:L3 Mark: +	Y3=-9.589347482343X+6... X=.5 Y=1.9388901
---------------------------	---	---	---

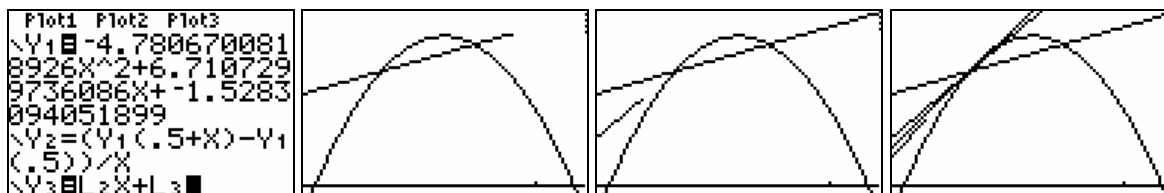
É habitual o professor de matemática tratar este assunto fazendo, no quadro, a representação das sucessivas secantes e provocando a intuição a partir da representação geométrica sobre a aproximação à tangente. Será vantajoso tirar partido da calculadora gráfica e do que foi observado numericamente no sentido de proporcionar ao aluno esse efeito visual. Isto pode ser feito, apesar de ser necessário efectuar alguma álgebra, o que é vantajoso por permitir a completa compreensão do que a calculadora vai mostrar.

Coloquem-se numa lista, L1 neste caso, valores numéricos que correspondem à diferença entre 0,5 e a abcissa do outro ponto de intersecção da secante com o gráfico, e cada vez mais próximos de zero por forma a termos secantes cada vez mais próximas da recta tangente.

Noutra lista, L2, coloquem-se os declives das rectas secantes correspondentes a cada um dos valores de L1. Na lista 3 coloquem-se as ordenadas na origem de cada uma das rectas secantes.

L1	L2	L3	L1	L2	L3	L1	L2	L3	L1	L2	L3
.3			.3	4.9586		.3	4.9586		.3	4.9586	
.1			.1	1.452		.1	1.452		.1	1.452	
.05			.05	1.691		.05	1.691		.05	1.691	
.01			.01	1.8823		.01	1.8823		.01	1.8823	
-----			-----			-----			-----		
L2 = Y2 (L1)			L2(1) = .4958588671...			L3 = Y1 (.5) - L2 * .5			L3(1) = .3839586275...		

De seguida podemos colocar no editor de funções a família de funções afins cujos gráficos são as sucessivas rectas secantes e podemos traçá-las.



Estes procedimentos têm de ser cuidadosamente tratados, pois doutra forma pode perder-se as suas vantagens didácticas, que se ajustam aos programas oficiais de matemática do ensino secundário. São bastante versáteis, na medida em que se podem alterar a janela de visualização, a função e os acréscimos, sem voltar a ter de se fazer novamente todo o trabalho, havendo sempre algum a fazer.